

УСТОЙЧИВОСТЬ СТАЦИОНАРНЫХ СИСТЕМ ФУНКЦИОНАЛЬНО-РАЗНОСТНЫХ УРАВНЕНИЙ*

Введение

Понятие функционально-разностного уравнения (ФРУ) непосредственно обобщает понятие разностного уравнения с непрерывным временем [1–3]. Эволюционный подход в динамических системах с последействием, использующий понятие функционального пространства состояний [4], сближает теорию ФРУ с теорией функционально-дифференциальных уравнений (ФДУ). Поэтому терминология и методология исследования ФДУ [1, 4] может быть использована для ФРУ. В работе [4] установлена связь эволюционного подхода при изучении линейных дифференциальных уравнений с последействием с теорией сильно непрерывных полугрупп [5, 6]. Для линейных ФДУ этот подход развивался в [4, 7, 8] и других работах, а для линейных стационарных систем ФРУ – в [7, 9, 10]. В настоящей статье продолжается развитие данного подхода при изучении проблемы устойчивости стационарных систем ФРУ.

1. Сильно непрерывные полугруппы

Рассматривается линейная система ФРУ

$$x(t) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) x(t + \vartheta), \quad (1)$$

где $x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$; матричная функция η имеет ограниченную вариацию на $[-r, 0]$, $\eta(0) = \eta(-0) = 0$.

При сделанных предположениях задача Коши с начальным моментом $t_0 = 0$ и начальной функцией $\varphi \in C([-r, 0], \mathbb{R}^n)$, удовлетворяющей условию $\varphi(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi(\vartheta)$, имеет единственное непрерывное решение $x(t, \varphi)$, $t \geq -r$ [11].

*Работа выполнена при поддержке гранта РФФИ № 06-01-00399.

При фиксированном $t \geq 0$ в качестве элемента решения будем рассматривать отрезок решения $x_t(\vartheta, \varphi) = x(t + \vartheta, \varphi)$, $-r \leq \vartheta \leq 0$. Имеем

$$\begin{aligned} x_t(\cdot, \varphi) &\in \tilde{C} = \tilde{C}([-r, 0], \mathbb{R}^n) = \\ &= \left\{ z : z \in C([-r, 0], \mathbb{R}^n), z(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) z(\vartheta) \right\}, \quad t \geq 0, \\ x_0(\vartheta, \varphi) &= \varphi(\vartheta), \quad \vartheta \in [-r, 0]. \end{aligned}$$

Элемент $x_t(\cdot, \varphi)$ можно рассматривать как образ элемента φ при некотором линейном отображении $\mathbb{T}(t) : \tilde{C}([-r, 0], \mathbb{R}^n) \rightarrow \tilde{C}([-r, 0], \mathbb{R}^n)$, $t \geq 0$. Отображение \mathbb{T} можно представить в виде [11]:
при $t \in (0, r)$

$$(\mathbb{T}(t)\varphi)(\vartheta) = \begin{cases} \varphi(t + \vartheta), & \vartheta \in [-r, -t], \\ \int_{-r}^0 dT(t + \vartheta, s) \varphi(s) + (I_n - T(t + \vartheta, 0)) \varphi(0), & \vartheta \in (-t, 0]; \end{cases} \quad (2)$$

при $t \geq r$

$$(\mathbb{T}(t)\varphi)(\vartheta) = \int_{-r}^0 dT(t + \vartheta, s) \varphi(s) + (I_n - T(t + \vartheta, 0)) \varphi(0), \quad \vartheta \in [-r, 0],$$

где T – матричная функция; I_n – единичная матрица.

Теорема 1. Семейство операторов $\{\mathbb{T}(t), t \geq 0\}$ является сильно непрерывной полугруппой.

Теорема 2. Инфинитезимальный оператор \mathcal{A} сильно непрерывной полугруппы операторов $\{\mathbb{T}(t), t \geq 0\}$ на множестве

$$\begin{aligned} D(\mathcal{A}) = \left\{ \varphi : \varphi \in C^1([-r, 0], \mathbb{R}^n), \varphi(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi(\vartheta), \right. \\ \left. \varphi'(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi'(\vartheta) \right\} \end{aligned}$$

определяется формулой

$$(\mathcal{A}\varphi)(\vartheta) = \begin{cases} \varphi'(\vartheta), & \vartheta \in [-r, 0), \\ \int_{-r}^0 d\eta(s) \varphi'(s), & \vartheta = 0. \end{cases}$$

Теорема 3. *Спектр инфинитезимального оператора состоит из собственных чисел, которые являются нулями функции $\det \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right)$.*

В работе ([7], гл.12, разд.3) сформулированные утверждения приведены без доказательства. Наложённое в этой работе требование на систему (1) $\vartheta \in [-\varepsilon, 0]$ $\eta(\vartheta) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0$ в нашей постановке следует из условия $\eta(0) = \eta(-0) = 0$ [12]. Докажем последнюю теорему.

Доказательство. Значение $\psi \in D(\mathcal{A})$ резольвенты инфинитезимального оператора определяется уравнениями

$$\lambda\psi(\vartheta) - \frac{d\psi(\vartheta)}{d\vartheta} = \varphi(\vartheta), \quad \vartheta \in [-r, 0], \quad (3)$$

$$\lambda\psi(0) - \int_{-r}^0 d\eta(s) \psi'(s) = \varphi(0), \quad \varphi \in \tilde{C}([-r, 0], \mathbb{R}^n). \quad (4)$$

Решение уравнения (3) можно представить в виде

$$\psi(\vartheta) = e^{\lambda\vartheta} \psi(0) + \int_{\vartheta}^0 e^{\lambda(\vartheta-s)} \varphi(s) ds, \quad \vartheta \in [-r, 0],$$

и продолжить по непрерывности на отрезок $[-r, 0]$. Для полученного решения условие $\psi \in D(\mathcal{A})$ будет выполнено, если

$$\psi(0) = \int_{-r}^0 d\eta(s) \psi(s),$$

так как $\psi \in C^1([-r, 0], \mathbb{R}^n)$ и

$$\int_{-r}^0 d\eta(s) \psi'(s) = \lambda \int_{-r}^0 d\eta(s) \psi(s) - \int_{-r}^0 d\eta(s) \varphi(s) = \lambda\psi(0) - \varphi(0) = \psi'(0).$$

В результате для $\psi(0)$ имеем уравнение

$$\left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right) \psi(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \int_{\vartheta}^0 e^{\lambda(\vartheta-s)} \varphi(s) ds. \quad (5)$$

Если $\det \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right) \neq 0$, то уравнение (5) имеет единственное решение

$$\psi(0) = \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right)^{-1} \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \int_{\vartheta}^0 e^{\lambda(\vartheta-s)} \varphi(s) ds.$$

Таким образом, найдены резольвентное множество оператора \mathcal{A}

$$\rho(\mathcal{A}) = \left\{ \lambda : \det \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right) \neq 0, \quad \lambda \in \mathbb{C} \right\},$$

где \mathbb{C} – множество комплексных чисел, и определенная на этом множестве резольвента

$$\begin{aligned} (R(\lambda, \mathcal{A}) \varphi)(\vartheta) &= e^{\lambda\vartheta} \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(t) e^{\lambda t} \right)^{-1} \int_{-r}^0 d\eta(t) \int_t^0 e^{\lambda(t-s)} \varphi(s) ds + \\ &+ \int_{\vartheta}^0 e^{\lambda(\vartheta-s)} \varphi(s) ds, \quad \vartheta \in [-r, 0]. \end{aligned}$$

Если $\det \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right) = 0$, то уравнение (5) имеет нетривиальное решение $\psi(0) \neq 0$ при $\varphi = 0$. Это решение определяет собственную функцию $\psi(\vartheta) = e^{\lambda\vartheta} \psi(0)$ оператора \mathcal{A} . Найдено спектральное множество

$$\sigma(\mathcal{A}) = \left\{ \lambda : \det \left(I_n - \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right) = 0, \quad \lambda \in \mathbb{C} \right\}.$$

Спектр состоит из собственных чисел. Собственному числу λ_0 оператора \mathcal{A} отвечает собственная функция $\varphi_0(\vartheta) = e^{\lambda_0\vartheta} K$, где K – нетривиальное решение уравнения

$$\left(\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda_0\vartheta} - I_n \right) K = 0. \quad (6)$$

Так как функция $g(\lambda) = \det \left(\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} - I_n \right)$ является целой, то в ограниченной области плоскости \mathbb{C} лежит конечное число собственных чисел и каждое собственное число имеет конечную кратность. Кратному собственному числу λ_0 отвечают столько линейно независимых собственных функций оператора \mathcal{A} , сколько линейно независимых решений имеет уравнение (6). Теорема доказана.

Из полученного представления резольвенты следует, что $R(\lambda, \mathcal{A})$, $\lambda \in \rho(\mathcal{A})$, – компактный оператор [6].

Характеристическое уравнение имеет вид

$$\det \left(\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} - I_n \right) = 0. \quad (7)$$

Собственные числа λ оператора \mathcal{A} лежат в области $S_-(\mathcal{A}) \leq \lambda \leq S_+(\mathcal{A})$, где $S_+(\mathcal{A}) = \sup \{ \operatorname{Re} \lambda : \lambda \in \sigma(\mathcal{A}) \}$, $S_-(\mathcal{A}) = \inf \{ \operatorname{Re} \lambda : \lambda \in \sigma(\mathcal{A}) \}$. Справедливо неравенство $S_+(\mathcal{A}) < +\infty$. Действительно, для любого $\varepsilon > 0$ имеем [12]

$$\left| \int_{-r}^{-\varepsilon} d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right| \leq \var_{\vartheta \in [-r, 0]} |\eta(\vartheta)| e^{-\varepsilon \operatorname{Re} \lambda}, \quad \left| \int_{-\varepsilon}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \right| \leq \var_{\vartheta \in [-\varepsilon, 0]} |\eta(\vartheta)|,$$

$$\varlimsup_{\vartheta \in [-\varepsilon, 0]} |\eta(\vartheta)| \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad \varepsilon \rightarrow 0.$$

Тогда $\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} \rightarrow 0$ при $\operatorname{Re} \lambda \rightarrow +\infty$.

Введем для уравнения (1) оператор монодромии $(U\varphi)(\vartheta) = x(\omega + \vartheta, \varphi)$, $\vartheta \in [-r, 0]$, где ω – произвольное число, удовлетворяющее условию $\omega \geq r$. Собственной функции $\varphi_0(\vartheta) = e^{\lambda_0\vartheta} K$, $\vartheta \in [-r, 0]$, оператора \mathcal{A} отвечает решение $x(t, \varphi_0) = e^{\lambda_0 t} K$. Поэтому при $\rho_0 = e^{\lambda_0 \omega}$ выполняется равенство $(U\varphi)(\vartheta) = e^{\lambda_0(\omega+\vartheta)} K = \rho_0 e^{\lambda_0\vartheta} K$. То есть каждому собственному числу λ_0 инфинитезимального оператора \mathcal{A} отвечает собственное число ρ_0 оператора монодромии. Задача полного описания спектральных свойств оператора монодромии является сложной.

2. Устойчивость систем ФРУ

В настоящей работе ограничимся исследованием экспоненциальной устойчивости решений линейных стационарных систем ФРУ по отношению к возмущениям начальных функций.

Определение 1. Система (1) экспоненциально устойчива по отношению к возмущениям из множества \tilde{C} , если существуют постоянные $K, \alpha > 0$ такие, что справедлива оценка

$$\|x_t(\cdot, \varphi)\|_{\tilde{C}} \leq K \|\varphi\|_{\tilde{C}} e^{-\alpha t}, \quad t \geq 0.$$

Система (1) экспоненциально устойчива по отношению к возмущениям из множества

$$D(\mathcal{A}^2) = \tilde{C}^2 = \tilde{C}^2([-r, 0], \mathbb{R}^n) = \left\{ \varphi : \varphi \in C^2([-r, 0], \mathbb{R}^n), \right. \\ \left. \varphi(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi(\vartheta), \varphi'(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi'(\vartheta), \varphi''(0) = \int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi''(\vartheta) \right\},$$

если существуют постоянные $K, \alpha > 0$ такие, что справедлива оценка

$$\|x_t(\cdot, \varphi)\|_{\tilde{C}} \leq K \|\varphi\|_{\tilde{C}^2} e^{-\alpha t}, \quad t \geq 0.$$

Здесь

$$\|\varphi\|_{\tilde{C}} = \max_{\vartheta \in [-r, 0]} |\varphi(\vartheta)|, \\ \|\varphi\|_{\tilde{C}^2} = \max \left\{ \max_{\vartheta \in [-r, 0]} |\varphi(\vartheta)|, \max_{\vartheta \in [-r, 0]} |\varphi'(\vartheta)|, \max_{\vartheta \in [-r, 0]} |\varphi''(\vartheta)| \right\}.$$

Функция η не имеет сингулярной части, если

$$\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) \varphi(\vartheta) = -\sum_{k=1}^{\infty} A_k \varphi(-r_k) + \int_{-r}^0 A(\vartheta) \varphi(\vartheta) d\vartheta,$$

где $0 < r_k \leq r$, $\sum_{k=1}^{\infty} A_k < \infty$ и A – интегрируемая по Лебегу функция на $[-r, 0]$.

В [10] доказано следующее утверждение.

Теорема 4. Если функция η не имеет сингулярной части, то для экспоненциальной устойчивости системы (1) по отношению к возмущениям из \tilde{C} необходимо и достаточно, чтобы существовало $\varepsilon > 0$, для которого корни характеристического уравнения (7) лежат в области $\{\lambda : \operatorname{Re} \lambda \leq -\varepsilon, \lambda \in \mathbb{C}\}$.

Следует отметить, что требование существования положительного ε в приведенной выше теореме является существенным, как показано в работе [13].

Можно снять дополнительные ограничения на функцию η , используемые в теореме 4, если экспоненциальную устойчивость системы (1) рассматривать по отношению к возмущениям из множества $D(\mathcal{A}^2)$.

Теорема 5. Для экспоненциальной устойчивости системы (1) по отношению к возмущениям из $D(\mathcal{A}^2)$ достаточно, чтобы все корни характеристического уравнения $\det \left(\int_{-r}^0 d\eta(\vartheta) e^{\lambda\vartheta} - I_n \right) = 0$ удовлетворяли условию $\operatorname{Re} \lambda \leq -\varepsilon$ при некотором $\varepsilon > 0$.

Доказательство. Пусть $\varphi \in D(\mathcal{A}^2)$. На множестве $\{\lambda : \operatorname{Re} \lambda = \gamma_1, \lambda \in \mathbb{C}\}$, где $-\varepsilon < \gamma_1 < 0$, используя равенства

$$\int_t^0 e^{\lambda(t-s)} \varphi(s) ds = -\frac{1}{\lambda} e^{\lambda t} \varphi(0) + \frac{1}{\lambda} \varphi(t) + \frac{1}{\lambda} \int_t^0 e^{\lambda(t-s)} \varphi'(s) ds, \quad t \in [-r, 0],$$

$$\int_t^0 e^{\lambda(t-s)} \varphi'(s) ds = -\frac{1}{\lambda} e^{\lambda t} \varphi'(0) + \frac{1}{\lambda} \varphi'(t) + \frac{1}{\lambda} \int_t^0 e^{\lambda(t-s)} \varphi''(s) ds, \quad t \in [-r, 0],$$

преобразуем формулу, определяющую значения резольвенты

$$R(\lambda, \mathcal{A}) = \frac{1}{\lambda - \gamma} I + R_1(\lambda).$$

Здесь I – тождественный оператор в пространстве \tilde{C} , $-\varepsilon < \gamma < \gamma_1$,

$$(R_1(\lambda)\varphi)(\vartheta) = -\frac{\gamma}{\lambda(\lambda-\gamma)}\varphi(\vartheta) + \frac{1}{\lambda^2}\varphi'(\vartheta) + \frac{1}{\lambda^2}\int_{\vartheta}^0 e^{\lambda(\vartheta-s)}\varphi''(s)ds - \\ - \frac{1}{\lambda^2}e^{\lambda\vartheta}\left(\int_{-r}^0 d\eta(t)e^{\lambda t} - I_n\right)^{-1}\int_{-r}^0 d\eta(t)\int_t^0 e^{\lambda(t-s)}\varphi''(s)ds, \quad \vartheta \in [-r, 0].$$

Имеет место оценка

$$\|R_1(\lambda)\varphi\|_{\tilde{C}} \leq \frac{K_0\|\varphi\|_{\tilde{C}^2}}{|\lambda-\gamma|^2},$$

где

$$K_0 = M^2 \frac{1-e^{-\gamma_1 r}}{\gamma_1} \left(1 + e^{-\gamma_1 r} \max_{\operatorname{Re} \lambda = \gamma_1} \left\| \left(\int_{-r}^0 d\eta(t)e^{\lambda t} - I_n \right)^{-1} \right\|_{\operatorname{var}_{t \in [-r, 0]} \eta(t)} \right) + \\ + M|\gamma| + M^2, \quad M = \sqrt{1 - \frac{\gamma|\gamma - 2\gamma_1|}{\gamma_1^2}}.$$

Справедлива формула [5]

$$(\mathbb{T}(t)\varphi)(\vartheta) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1 - i\infty}^{\gamma_1 + i\infty} (R(\lambda, \mathcal{A})\varphi)(\vartheta) e^{\lambda t} d\lambda,$$

$t > 0$, $\vartheta \in [-r, 0]$. Находим

$$(\mathbb{T}(t)\varphi)(\vartheta) = \varphi(\vartheta) e^{\gamma t} + \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1 - i\infty}^{\gamma_1 + i\infty} (R_1(\lambda)\varphi)(\vartheta) e^{\lambda t} d\lambda.$$

Оценим

$$\|\mathbb{T}(t)\varphi\|_{\tilde{C}} \leq e^{\gamma t} \|\varphi\|_{\tilde{C}} + \frac{K_0 \|\varphi\|_{\tilde{C}^2} e^{\gamma_1 t}}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{ds}{(\gamma_1 - \gamma)^2 + s^2} \leq K_1 \|\varphi\|_{\tilde{C}^2} e^{\gamma_1 t},$$

$t \geq 0$, $\varphi \in D(\mathcal{A}^2)$, $K_1 = 1 + \frac{K_0}{2(\gamma_1 - \gamma)}$. Теорема доказана.

3. Области устойчивости ФРУ

Для нахождения области устойчивости ФРУ в пространстве параметров необходимо решить проблему Рауса–Гурвица для характеристического уравнения (7). Методы ее решения описываются в примерах.

Пример 1. Найти условия экспоненциальной устойчивости для скалярного уравнения

$$x(t) = a \int_{-\pi}^0 \cos(s) x(t+s) ds. \quad (8)$$

В рассматриваемом примере $\eta(\vartheta) = a \sin(\vartheta)$, $r = \pi$, имеем характеристическое уравнение

$$a \int_{-\pi}^0 \cos(\vartheta) e^{\lambda \vartheta} d\vartheta - 1 = \frac{a\lambda(1 + e^{-\lambda\pi})}{\lambda^2 + 1} - 1 = 0.$$

Для нахождения области устойчивости в случае одного параметра применим метод Д-разбиений. В этом методе характеристическое уравнение определяет отображение комплексной плоскости переменной λ в комплексную плоскость параметра $a : \lambda \rightarrow \frac{\lambda^2 + 1}{\lambda(1 + e^{-\lambda\pi})}$. Параметр a временно считаем комплексным. Тогда кривая Д-разбиений определяется параметрическим уравнением

$$a = \frac{1 - \omega^2}{i\omega(1 + \cos \omega\pi) + \omega \sin \omega\pi}, \quad -\infty < \omega < +\infty,$$

или системой параметрических уравнений

$$\operatorname{Re} a = \frac{(1 - \omega^2) \operatorname{tg}(\omega\pi/2)}{2\omega}, \quad \operatorname{Im} a = \frac{\omega^2 - 1}{2\omega}, \quad -\infty < \omega < +\infty.$$

Областью устойчивости уравнения (8) будем называть область значений параметра a , входящего в это уравнение, для которых все корни характеристического уравнения лежат в левой полуплоскости. Для значений параметра из области устойчивости уравнение (8) будет экспоненциально устойчиво. Области Д-разбиения изображены на рис. 1. Точка $a = 0$ принадлежит области устойчивости. Затемненная область на рис. 1 является областью устойчивости уравнения (8). Возвращаясь к вещественному параметру a , находим, что при $a < 2/\pi$ уравнение (8) экспоненциально устойчиво.

Пример 2. Найти условия экспоненциальной устойчивости для скалярного уравнения

$$x(t) = -ax\left(t - \frac{\pi}{2}\right) + b \int_{-\pi}^0 \cos \vartheta x(t + \vartheta) d\vartheta. \quad (9)$$

В рассматриваемом примере $\eta(\vartheta) = a1(-\vartheta - \frac{\pi}{2}) + b \sin \vartheta$, $r = \pi$. Характеристическое уравнение имеет вид

$$-ae^{\frac{\lambda\pi}{2}} + \frac{b\lambda(1 + e^{-\lambda\pi})}{\lambda^2 + 1} - 1 = 0, \quad \lambda \neq \pm i.$$

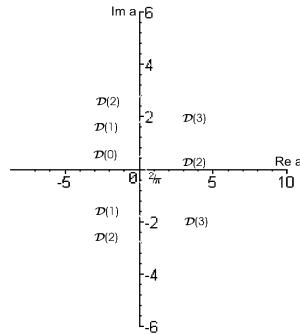


Рис. 1. Область устойчивости уравнения (8)

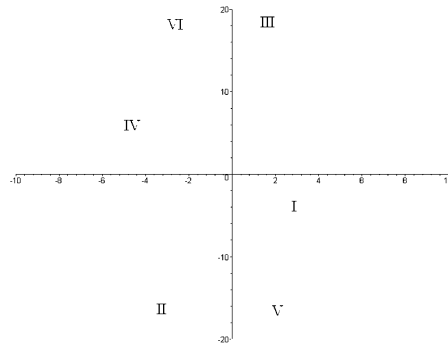


Рис. 2. Область устойчивости уравнения (9)

Для нахождения области устойчивости применим метод Д-разбиений в случае двух параметров [14]. В этом методе характеристическое уравнение определяет отображение комплексной плоскости переменной λ в плоскость параметров a и b . Кривая Д-разбиений определяется системой параметрических уравнений

$$\begin{cases} -a \cos \frac{\omega\pi}{2} + b\omega \frac{\sin \omega\pi}{-\omega^2 + 1} - 1 = 0, \\ -a \sin \frac{\omega\pi}{2} + b\omega \frac{1 + \cos \omega\pi}{-\omega^2 + 1} = 0. \end{cases}$$

В этом случае имеется одна особая прямая $a = -1$ и неособая кривая, определяемая параметрическими формулами

$$a = -\frac{\cos\left(\frac{\omega\pi}{2}\right)}{\cos(\omega\pi)}, \quad b = -\frac{1 - \omega^2}{2\omega} \frac{\sin\left(\frac{\omega\pi}{2}\right)}{\cos\left(\frac{\omega\pi}{2}\right) \cos(\omega\pi)}, \quad -\infty < \omega < +\infty.$$

Область устойчивости на рис. 2 показана серым цветом. Действительно, слева область устойчивости ограничивает неособая кривая $a = -1$, справа – прямая

$a = 1$. Докажем, что правая граница $a = 1$. Римскими цифрами обозначим семейства неособых кривых:

семейство I при $\frac{3}{2} + 4m < \omega < \frac{5}{2} + 4m$, где m – целое число;

семейство II при $\frac{5}{2} + 4m < \omega < 3 + 4m$;

семейство III при $3 + 4m < \omega < \frac{7}{2} + 4m$;

семейство IV при $\frac{7}{2} + 4m < \omega < \frac{1}{2} + 4(m+1)$;

семейство V при $\frac{1}{2} + 4(m+1) < \omega < 1 + 4(m+1)$;

семейство VI при $1 + 4(m+1) < \omega < \frac{3}{2} + 4(m+1)$.

Пусть для семейства I $\omega = 2 + 4m + \varepsilon_m$, $\varepsilon_m \rightarrow 0$ при $m \rightarrow \infty$. Тогда

$$a = 1 + \frac{3}{8}\pi^2\varepsilon_m^2 + O(\varepsilon_m^4), \quad b = \frac{(4m+2+\varepsilon_m)^2-1}{2(4m+2+\varepsilon_m)} \left(\frac{\pi}{2}\varepsilon_m + O(\varepsilon_m^3) \right).$$

Из второго равенства находим $\varepsilon_m = \frac{b}{\pi m} + O(m^{-2})$. Таким образом, кривые семейства I будут стремиться к прямой $a = 1$ при $m \rightarrow \infty$.

Пример 3. Найти условия экспоненциальной устойчивости для системы уравнений

$$x(t) = \int_{-\pi}^0 \begin{pmatrix} a & \cos \vartheta - \vartheta \sin \vartheta \\ 2\vartheta & 2 \cos \vartheta \end{pmatrix} x(t + \vartheta) d\vartheta. \quad (10)$$

В рассматриваемом примере матричная функция $\eta(\vartheta) = \begin{pmatrix} a\vartheta & \vartheta \cos \vartheta \\ \vartheta^2 & \sin 2\vartheta \end{pmatrix}$, $r = \pi$. Имеем характеристическое уравнение

$$\left(a \frac{1 - e^{-\lambda\pi}}{\lambda} - 1 \right) \left(\frac{2\lambda(1 - e^{-\lambda\pi})}{\lambda^2 + 4} - 1 \right) + \frac{(2 - 2e^{-\lambda\pi})(-\lambda^3 + \lambda + (-\lambda^3 + \lambda + \pi + \pi\lambda^2)e^{-\lambda\pi})}{(\lambda^2 + 1)^2} = 0.$$

Возвращаясь к вещественному параметру a , находим, что при $a < 1.72705$ система (10) экспоненциально устойчива (рис. 3).

Пример 4. Рассмотрим математическую модель полисинаптической нейронной сети с обратной связью, которая описывается системой вида [15]:

$$\begin{aligned} v_2(t) &= A[S_c v_3(t - \tau) + S_b v_4(t - \tau)], \\ v_3(t) &= A S_d v_2(t - \tau), \\ v_4(t) &= A[S_f v_2(t - \tau) + S_c v_3(t - \tau)]. \end{aligned} \quad (11)$$

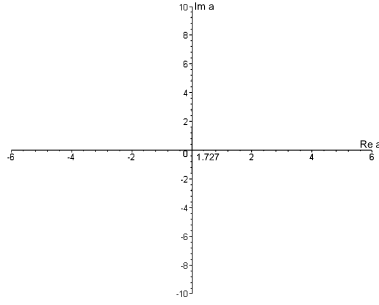


Рис. 3. Область устойчивости уравнения (10)

Предполагается, что $v_1 = 0$, A – положительный параметр, S_b, S_c, S_d, S_f равны либо -1 (тормозной синапс), либо $+1$ (возбуждающий синапс).

Здесь матричная функция

$$\eta(\vartheta) = \begin{cases} 0, & \vartheta > -\tau, \\ -B, & \vartheta = -\tau, \end{cases} \quad \text{где} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & AS_c & AS_b \\ AS_d & 0 & 0 \\ AS_f & AS_c & 0 \end{pmatrix}.$$

Следовательно, характеристическое уравнение имеет вид

$$-1 + A^2 e^{-2\lambda\tau} (S_d S_c + S_b S_f) + A^3 e^{-3\lambda\tau} S_d S_b S_c = 0. \quad (12)$$

Введем следующие обозначения: $Ae^{-\lambda\tau} = z$, $S_d S_c + S_b S_f = a$, $S_d S_b S_c = b$, тогда уравнение (12) переписывается в виде $az^2 + bz^3 = 1$. Это уравнение допускает шесть реализаций:

$$-2z^2 + z^3 = 1, \quad -2z^2 - z^3 = 1, \quad z^3 = 1, \quad -z^3 = 1, \quad 2z^2 + z^3 = 1, \quad 2z^2 - z^3 = 1.$$

Пусть z_i , $i = 1, 2, 3$, – корни какой-либо реализации. Для экспоненциальной устойчивости соответствующей реализации системы (11) необходимо и достаточно, чтобы $A < \min_{1 \leq i \leq 3} |z_i|$.

Пусть пары (S_d, S_c) , (S_b, S_f) содержат различные синапсы. В этом случае $a = -2$ и система (11) экспоненциально устойчива тогда и только тогда, когда $A < 0.6733480913$. Пусть одна из пар (S_d, S_c) , (S_b, S_f) содержит одинаковые синапсы, а другая – различные синапсы. При этом $a = 0$ и система (11) экспоненциально устойчива тогда и только тогда, когда $A < 1$. Пусть пары (S_d, S_c) , (S_b, S_f) содержат одинаковые синапсы. В этом случае $a = 2$ и система (11) экспоненциально устойчива тогда и только тогда, когда $A < 0.6180339890$.

Литература

1. ВЕЛЛМАН Р., КУК К. Л. Дифференциально-разностные уравнения. М.: Мир, 1967.
2. МИРОЛЮБОВ А. А., СОЛДАТОВ М. А. Линейные неоднородные разностные уравнения. М.: Наука, 1986.
3. ШАРКОВСКИЙ А. Н., МАЙСТРЕНКО Ю. А., РОМАНЕНКО Е. Ю. Разностные уравнения и их приложения. Киев, 1986.
4. КРАСОВСКИЙ Н. Н. Некоторые задачи теории устойчивости движения. М.: Гос. изд-во физ.-мат. лит., 1959.
5. ХИЛЛЕ Э., ФИЛЛИПС Р. Функциональный анализ и полугруппы. М., 1962.
6. ДАНФОРД Н., ШВАРЦ ДЖ. Линейные операторы. Общая теория. М.: Мир, 1962.
7. ХЕЙЛ ДЖ. Теория функционально-дифференциальных уравнений. М.: Мир, 1984.
8. ШИМАНОВ С. Н. К теории линейных дифференциальных уравнений с последействием // Дифференц. уравнения. 1965. Т. 1, № 1. С. 102–116.
9. CRUZ M. A., HALE J. K. Stability of functional differential equations of neutral type // J. Differential Equations 1970. № 7. P. 334–355.
10. HENRY D. Linear autonomous neutral functional differential equations // Ibid. 1974. Vol. 15. № 1. P. 106–128.
11. ДОЛГИЙ Ю. Ф., КУКУШКИНА Е. В. Представления решений стационарных функционально-разностных уравнений // Изв. Урал. гос. ун-та. 2002. № 22. (Сер. Математика и механика. Вып. 4). С. 62–80.
12. НАТАНСОН И. П. Теория функций вещественной переменной. М.: Наука, 1950.
13. ГРОМОВА П. С., ЗВЕРКИН А. М. О тригонометрических рядах, суммой которых является непрерывная и неограниченная на числовой оси функция – решение уравнения с отклоняющимся аргументом // Дифференц. уравнения. 1968. Т. 4, № 10. С. 1774–1784.
14. ДОЛГИЙ Ю. Ф. Автоматическое регулирование. Свердловск: УрГУ, 1987.
15. ДЕЙЧ С. Модели нервной системы. М.: Мир, 1970.